Командоконтроллеры кулачковые серии ККТ

EAC ГОСТ ТУ

Товар сертифицирован.
ГОСТ IEC 60947-3-2016.
Гарантийный срок – 2 года с момента ввода в эксплуатацию.

1. Назначение

Командоконтроллеры кулачковые серии ККТ предназначены для ручного или автоматического контроля работы электрических приводов, крановых установок и других промышленных механизмов. Их основное назначение - регулирование скорости, направления и режимов работы двигателей.

2. Преимущества и технические особенности

- Простота и надёжность конструкции;
- Гибкое управление двигателями;
- Безотказность в работе;
- Минимально возможные габариты относительно сложного коммутационного устройства;
- Широкое распространение.

3. Структура условного обозначения

ККТ - **X X X**
1 2 3 4

1. Условное обозначение серии: **ККТ** - контроллер кулачковый трёхфазного переменного тока.
2. Условное обозначение по исполнения кулачкового элемента:
   6 – длительность тока 63 А.
3. Условное обозначение коммутационной схемы (см. Рисунок 1).
4. Климатическое исполнение и категория размещения по ГОСТ 15150-69: **У2**.

Пример: запись обозначения командоконтроллера кулачкового серии ККТ, с нормальным рабочим током 63 А, в силуминовом корпусе и степенью защиты IP40:

ККТ-61 У2, 63 А, силуминовый корпус, IP40, командоконтроллер кулачковый (ЭТ).

4. Технические характеристики

Общие технические характеристики

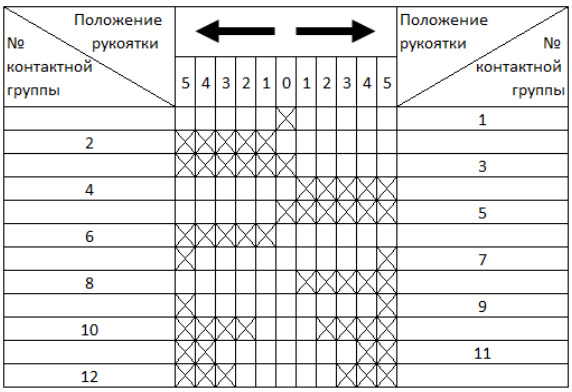
Наименование параметров	Значение
Номинальный рабочий ток I_e, А	63
Материал корпуса	силумин
Привод	перекидной рычаг
Количество кабельных вводов	2
Диаметр кабельного ввода, мм	29
Степень защиты	IP40
Климатическое исполнение и категория размещения	У2
Условия использования	в помещении
Температура эксплуатации	+40°С -45°С

Индивидуальные технические характеристики

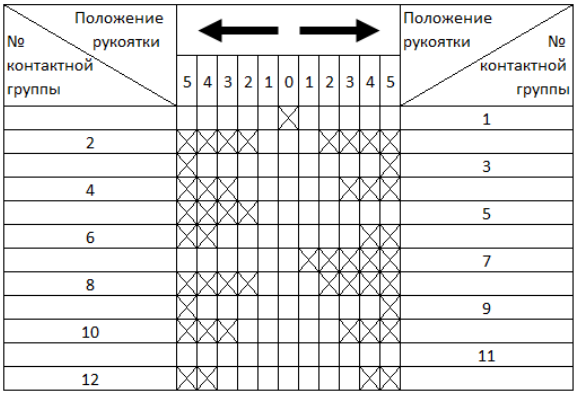
Артикул	Наименование	Число положений рукоятки	Макс. ток при ПВ=40%, А	Макс. мощность двигателя при ПВ=40%, кВт		Назначение
				220 В	380-500 В	
ET504251	ККТ-61 У2	5-0-5	100	22	30	для коммутации статорных и роторных цепей трехфазных двигателей с контактными кольцами и имеющие одинаковые схемы замыкания для обоих направлений вращения двигателя
ET516812	ККТ-62 У2	5-0-5	100	22x2	30x2	для тех же случаев, что и исполнение ККТ-61, но для одновременного управления двумя механически связанными трехфазными электродвигателями с контактными кольцами, при этом контроллер используется только для коммутации роторных цепей и цепей управления
ET516813	ККТ-63 У2	1-0-1	75	11	15	для коммутации статорных цепей трехфазных электродвигателей с короткозамкнутым ротором
ET516814	ККТ-65 У2	5-0-5	100	-	30	для управления асинхронными электродвигателями с фазным ротором, применяемыми в электроприводе подъема крановых механизмов, легкого и среднего режимов работы (совместно с магнитным контроллером)
ET516816	ККТ-68 У2	5-0-5	100	50	80	для управления электродвигателями с фазным ротором, применяемыми в электроприводе подъема и передвижения крановых механизмов легкого и среднего режимов работы (совместно с реверсором).

Диаграммы коммутации контактов контроллеров

ККТ-61

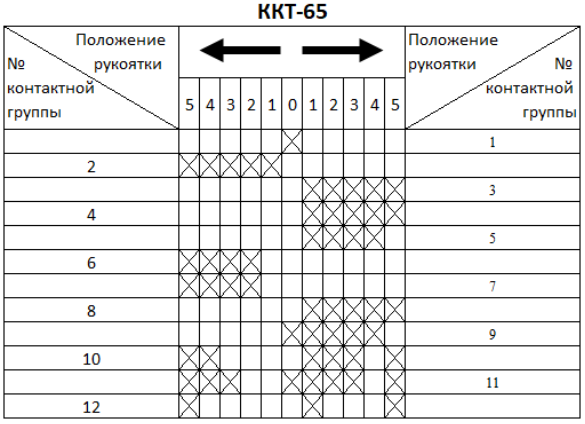


ККТ-62



ККТ-63

ККТ-65



ККТ-66

№ контактной группы \ Положение рукоятки	5	4	3	2	1	0	1	2	3	4	Положение рукоятки \ № контактной группы
						X					1
2	X	X	X	X							
							X	X	X	X	3
4							X	X	X		
	X	X	X	X	X						5
6	X	X	X		X						
	X	X				X	X	X			7
8	X	X				X	X	X		X	
	X	X				X	X			X	9
10	X					X	X			X	
	X					X	X			X	11
12	X					X	X			X	

Рисунок 1. Коммутационные схемы

5. Габаритные и установочные размеры

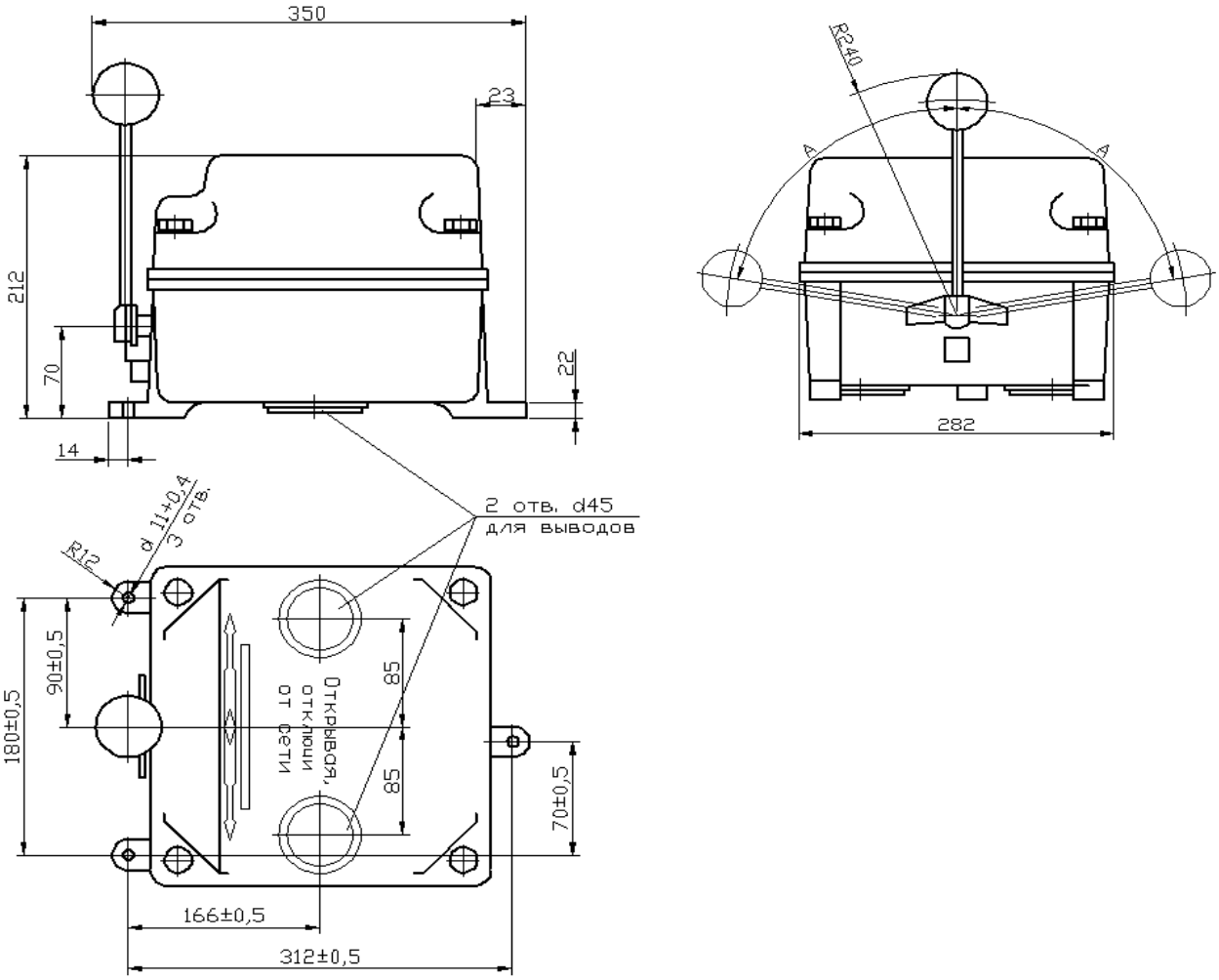


Рисунок 2. Габаритные и установочные размеры